

Sprzęgła i hamulce

Cel pracy

1. Sprzęgła

1.1. Wiadomości podstawowe

1.1.1. Okreslenia i podział

1.1.2. Dobór sprzęgieł

1.2. Sprzęgła nierozłączne

1.2.1. Sprzęgła sztywne

1.2.2. Sprzęgła samonastawne

1.2.2.1. Sprzęgła katowe (przegubowe)

1.2.2.2. Sprzęgła uniwersalne

1.2.3. Sprzęgła podatne

1.2.3.1. Współpraca sprzęgła podatnego z maszyną

1.2.3.2. Dobór sprzęgieł podatnych

1.3. Sprzęgła sterowane

1.3.1. Sprzęgła sterowane mechanicznie

1.3.1.1. Sprzęgła przełączane synchronicznie

1.3.1.2. Sprzęgła przełączane asynchronicznie

1.3.2. Sprzęgła indukcyjne sterowane elektromagnetycznie

1.3.2.1. Zasada działania

1.3.2.2. Rozwiązania konstrukcyjne

1.4. Sprzęgła samoczynne

1.4.1. Sprzęgła mechaniczne

1.4.1.1. Sprzęgła odsrodkowe

1.4.1.2. Sprzęgła bezpieczeństwa

1.4.1.3. Sprzęgła jednokierunkowe

1.5. Sprzęgła hydrokinetyczne

1.5.1. Zasada działania

1.5.2. Dobór sprzęgieł hydrokinetycznych

2. Hamulce

- 2.1. Wiadomości podstawowe
- 2.2. Hamulce promieniowe
 - 2.2.1. Hamulce klockowe
 - 2.2.1.1. Kinematyka hamulców klockowych
 - 2.2.1.2. Rozwiązania konstrukcyjne
 - 2.2.1.3. Elementy hamulców
 - 2.2.1.4. Dobór hamulców klockowych
 - 2.2.2. Hamulce tasmowe
- 2.3. Hamulce osiowe (tarczowe)
 - 2.3.1. Kinematyka hamulców osiowych
 - 2.3.2. Rozwiązania konstrukcyjne
- 2.4. Hamulce specjalne
 - 2.4.1. Hamulce osiowe wbudowane w silniki elektryczne
 - 2.4.2. Hamulce odsrodkowe
 - 2.4.3. Hamulce hydrokinetyczne

Zakończenie

Bibliografia